



举升型无人搬运车系列



型号	KCAR-JM-H	KCAR-JM-S	KCAR-JM-定制
速度	0.4m/min-30m/min	~60m/min	~30m/min
负载	~1000KG	~400KG	~3000KG
停车精度	±5mm		
运行时间	8小时（选配自动充电功能）		
尺寸	L1360-W600-H260	1200-450-180	---
自重	370KG	280KG	---

采用不同种类、不同容量的电池，续航时间可能不同。搬运车的尺寸以设计图纸为准。

车体设计

- 1、最低180mm车身设计，可以适配大部分标准物流台车。可以不用改造高度。
- 2、驱动器为左右中心布局，差速驱动结构。能适应不同尺寸的AGV车体。
- 3、采用TAPE海绵式缓冲器，在运行中最大限度保护员工人身安全。
- 4、车体框架平面度符合我司检查标准。

举升模块

- 1、依据负载的不同，多种举升方式。如马达丝杆、电动叉臂、气动等
- 2、可以做到极限位置停止、或者增加编码器实现多段位置停止。
- 3、举升平面可以实现浮动连接、固定连接等，依据工作场景设计。

安全设计

- 1、独立制作的车身四角LED型黄色指示灯，间隙闪烁提醒过往员工。
- 2、多范围扫描功能的障碍物传感器，不断改变程序以适应当前的工作空间，提供合适的安全提醒范围。必要时控制AGV减速、停止。
- 3、采用四线制碰撞保险杠，不仅具备碰撞急停作用还具备断线检知功能，避免装置失效。

上层控制

- 1、独立设计开发的AGV控制系统，善于管理AGV交通通讯，任务管理等。
- 2、标准的控制架构，能够轻松对应客户以前AGV的系统整合，缩短调试周期。

部件介绍

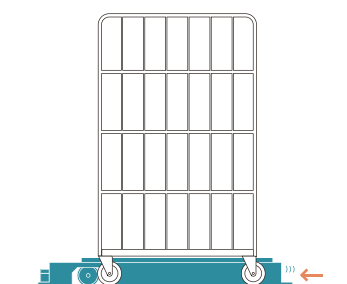
机器存在局部差别，如有疑问请与我公司联系。



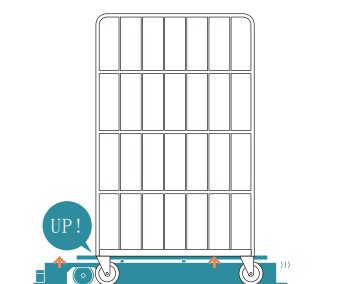
承载式高品质驱动模组

了解产品细节可以参考公司综合型录。

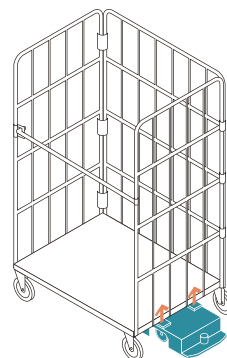
动作说明



运行到物流台车底部，并精度停车。



举升平台上升，依据程序高度到达后停止。



完成接货，前后进均可。台车脚轮静止。